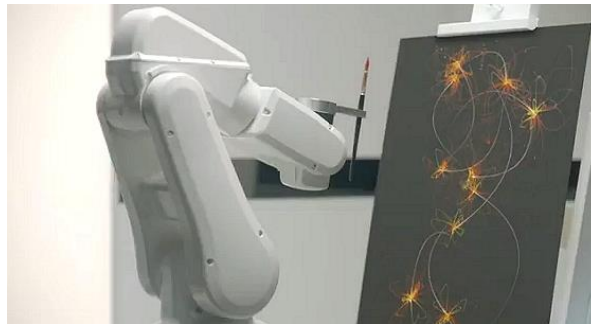




Angebot:

Bachelor-/Masterarbeit im Labor für Robotik und virtuelle Systeme

Titel: Erstellen von Robotertrajektorien mittels Touch Screen



Ausgangssituation:

Um die Bahnfahrt von industriellen Robotern (Trajektorie) festzulegen erfolgt nach Stand der Technik zumeist eine offline Programmierung am Rechner und später in getrenntem Schritt die Umsetzung auf die Steuerung des Roboters.

Tablet PCs mit „Touch Screen“ Funktion erlauben aber eine preisgünstige orts- und zeitnahe Kommandierung des Roboters beispielsweise zum Bewegen eines Pinsels oder einer Farbspraydüse auf einer Zeichenebene.

Als Basis kann eine abgeschlossene Bachelorarbeit dienen, nach der einer unserer Roboter im Labor auf Basis einer Vektorgraphik in 2D verfahren kann.

Aufgabe:

Zur Darstellung moderner Kommandierungsmöglichkeiten für Roboter soll ein mittels Touch Screen direkt eingebrachter Bewegungsablauf (beispielsweise eine Schrift) vom Roboter auf einer Tafel skaliert nachgefahren werden.

Kontakt: Matthias Haag und Bernd Röth